

自動滑台

CAVE-X POSITIONER

X軸直線滾珠導軌 : KXG06020/KXG06030

KXG06020



KXG06030



■ 驅動部塗抹有潔淨潤滑油

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

款型 選擇代碼 可選代碼

KXG06020-C

1 2 3

●電纜 P.1-207~
●電氣規格見P.1-051~

1 移動量

020	20mm
030	30mm

2 馬達選項

代碼	規格
C	標準
F	高扭矩
G	高分辨率
MA	帶電磁制動(驅動器套裝)
PA	α步進(驅動器套裝)

※代碼MA・PA為驅動器等與電纜的套裝。

※馬達選項詳情敬請參照P.1-051。

3 附屬電纜選項

代碼	規格	電纜款型
A	2m	D214-2-2E
B	2m單側散線	D214-2-2EK
C	4m	D214-2-4E
D	4m單側散線	D214-2-4EK
E	僅聯接頭(無電纜)	-
F	可撓式電纜2m	D214-2-2R
G	可撓式電纜2m單側散線	D214-2-2RK
H	可撓式電纜4m	D214-2-4R
J	可撓式電纜4m單側散線	D214-2-4RK
M	附電磁制動用電纜	-
P	α步進用電纜	-
無記號	無電纜(標準)	-

※單側散線為反滑台側。

※代碼M・P不可選擇無電纜。

電纜詳情敬請確認P.1-207・209。

※請選擇“代碼A・C・F或H”時步進電機控制器 連接(DS102/112)

【請注意】

可使用的電纜因馬達不同，敬請在對應表上確認。

本體不帶電纜。敬請務必選定代碼。

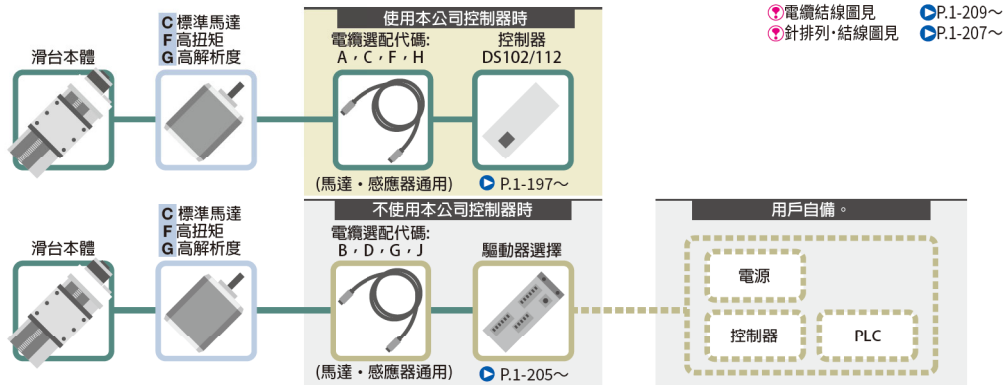
馬達・電纜對應表	馬達代碼	電纜代碼
	C・F・G	無記號・A~H・J
	MA	M
	PA	P

款型		KXG06020-C	KXG06020-F	KXG06020-G	KXG06030-C	KXG06030-F	KXG06030-G
機械規格		配置					
移動量		20mm			30mm		
滑台面尺寸		60×60mm			60×70mm		
進給(滾珠絲桿)		φ8導程1					
導軌		直線滾珠導軌					
主材質-表面處理		不鏽鋼-無電解鍍鎳處理					
自重		0.78kg	0.87kg	0.78kg	0.9kg	0.99kg	0.9kg
分辨率(脈衝)	Full/Half	2μm/1μm			2μm/1μm		
	微步進	0.1μm(1/20分割時)			0.1μm(1/20分割時)		
MAX速度		20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec
精度規格	單方向定位精度	5μm以內					
	反復定位精度	±0.5μm以內					
	耐荷重	5kgf【49N】					
	力矩剛性	仰俯0.08/橫擺0.05/側傾0.05[°/N·cm]					
	空轉	1μm以內					
	背隙	1μm以內					
	真直度	3μm以內					
	平行度	15μm以內					
	運動平行度	10μm以內					
	仰俯/橫擺	20°/15°以內					
感應器	極限感應器	有					
	原點感應器	有					
	狹縫原點感應器	-					
附屬螺絲(六角帶孔螺釘)	M4-12 4個						

※配置因馬達不同會有變化。詳情敬請參照P.1-213~。

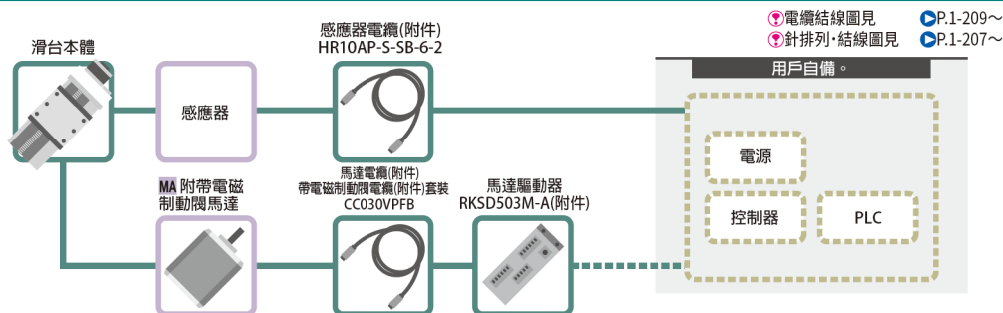
馬達選配

- C** 標準馬達
馬達型號
C005C-90215P-1
- F** 高扭矩
馬達型號
PK525HPB-C1
- G** 高解析度
馬達型號
PK523HPMB-C1



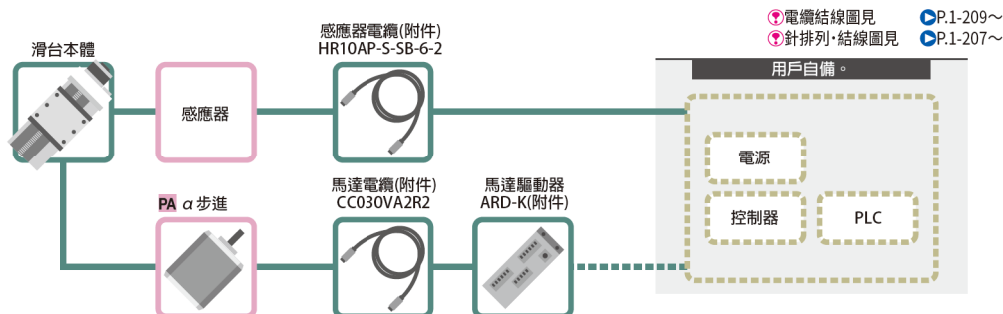
馬達選配

- MA** 帶電磁制動閥
馬達型號
PKE545MC-A1



馬達選配

- PA** α步進
馬達型號
ARM24SAK



馬達代碼	C	F	G	MA	PA
特長	標準	高扭矩	高分辨率	帶電磁制動	防失步
類型	5相步進馬達 0.75A/相			5相 0.35A/相	α步進馬達
款型※	C005C-90215P-1	PK525HPB-C1	PK523HPMB-C1	PKE545MC-A1	ARM24SAK
分辨率	導程 1mm	Full/Half	2μm/1μm	2μm/1μm	1μm(1000P/R設定時)
		微步進(1/20分割時)	0.1μm	0.1μm	—
MAX速度	導程1mm	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	30mm/sec

※ 款型為駿河精機獨創管理型式

- 自動直動
- X
- XY
- Z
- 水平面Z
- XYZ
- 測角
- 旋轉
- 組合
- 控制元件

- 直線滾珠
- CAVE-X直線滾珠
- 交叉滾柱
- 滑動導軌

- 40
- 50
- 60
- 70
- 80
- 100
- 120
- 其他

自動滑台

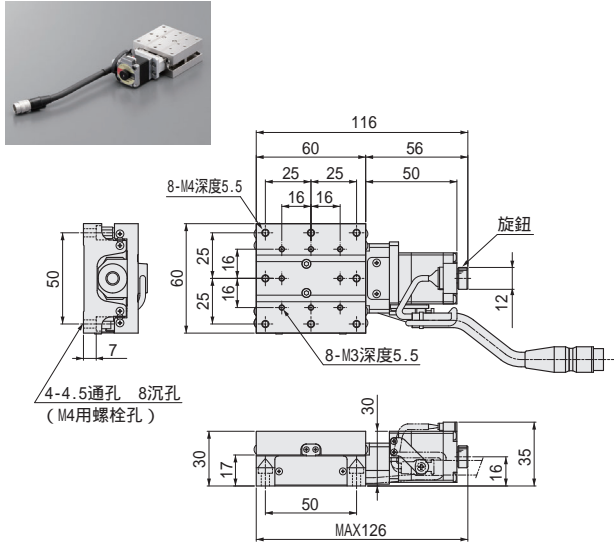
CAVE-X POSITIONER

X軸直線滾珠導軌 : KXG06020/KXG06030

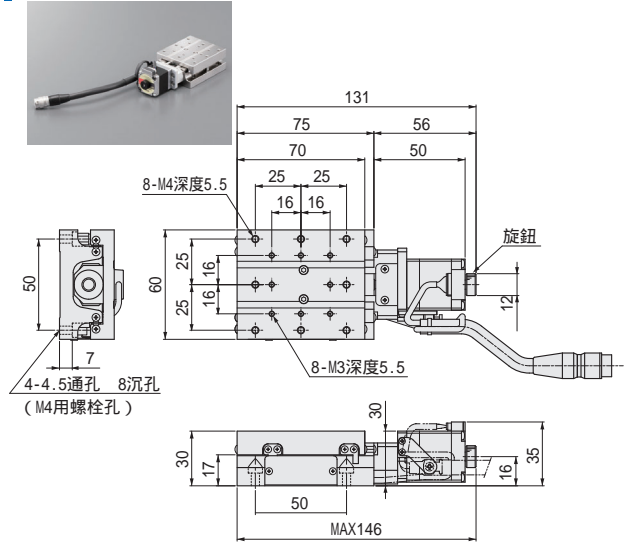
外形尺碼圖

※圖片為示意圖

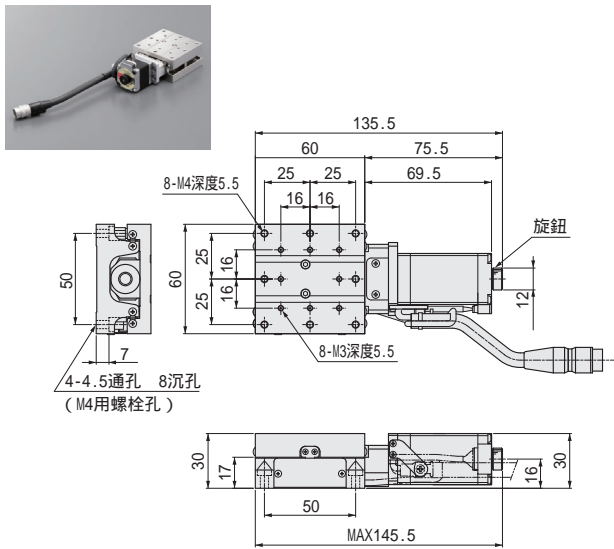
KXG06020-C



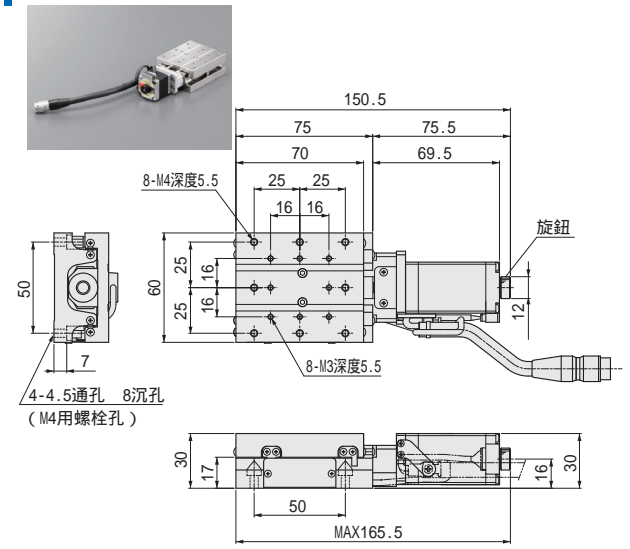
KXG06030-C



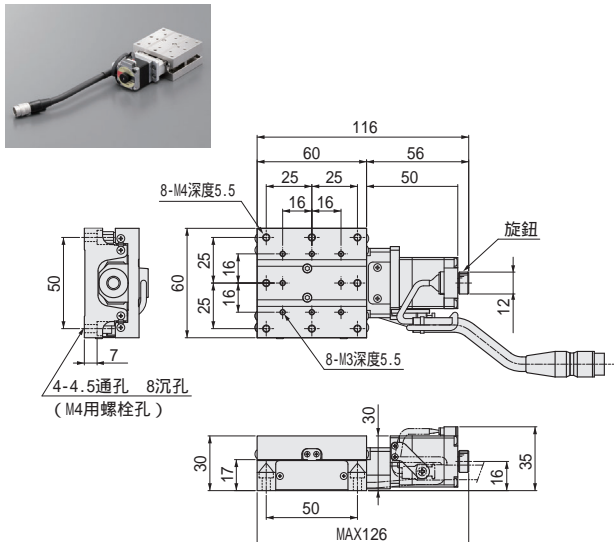
KXG06020-F



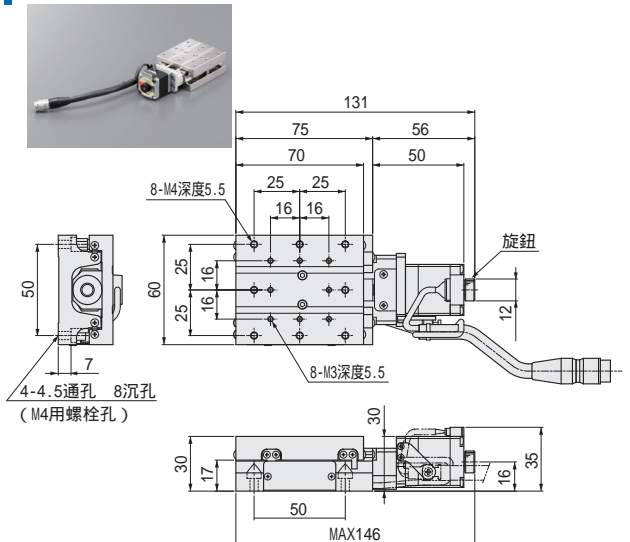
KXG06030-F



KXG06020-G



KXG06030-G



自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

外形尺碼圖

C 標準馬達

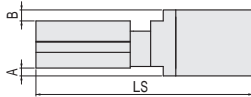
馬達款型 C005C-90215P-1

F 高扭矩

馬達款型 PK525HPB-C1

G 高分辨率

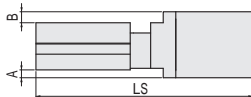
馬達款型 PK523HPMB-C1



款型	C (標準)/F (高扭矩)/G (高分辨率) 共通		C (標準)	F (高扭矩)	G (高分辨率)
	電機尺寸	A	B	LS	
KXG06020-□	□28	-	-	116	136
KXG06030-□				131	151

MA 帶電磁制動閥

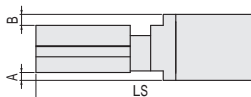
馬達款型 PKE545MC-A1



款型	MA (帶電磁制動)			C (標準)	
	馬達尺寸	A	B	LS	
KXG06020-MA	□42	5	7	164	116
KXG06030-MA				179	131

PA α步進

馬達款型 ARM24SAK



款型	PA (α步進)			C (標準)	
	馬達尺寸	A	B	LS	
KXG06020-PA	□28	-	-	129	116
KXG06030-PA				144	131

自動滑台

CAVE-X POSITIONER

XY軸直線滾珠導軌：KYG06020/KYG06030

KYG06020



KYG06030



RoHS

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線滾珠

CAVE-X直線滾珠

交叉滾柱

滑動導軌

□40

□50

□60

□70

□80

□100

□120

其他

款型 選擇代碼 可選代碼
KYG06020-C

1 2 3

●電纜 P.1-207~
 ●電氣規格見P.1-051~

1 移動量

020	20mm
030	30mm

2 馬達選項

代碼	規格
C	標準
F	高扭矩
G	高分辨率
MA	帶制動 (驅動器套裝)
PA	α步進 (驅動器套裝)

※馬達選項詳情敬請參照P.1-051~。

3 附屬電纜選項

代碼	規格	電纜款型
A	2m	D214-2-2E
B	2m單側散線	D214-2-2EK
C	4m	D214-2-4E
D	4m單側散線	D214-2-4EK
E	僅連接頭 (無電纜)	-
F	可攜式電纜2m	D214-2-2R
G	可攜式電纜2m單側散線	D214-2-2RK
H	可攜式電纜4m	D214-2-4R
J	可攜式電纜4m單側散線	D214-2-4RK
M	帶制動用電纜	-
P	α步進用電纜	-
無記號	無電纜 (標準)	-

※代碼M、P不可選擇無電纜。
 電纜詳情敬請確認P.1-207、209。
 ※請選擇“代碼A、C、F或H”
 時步進電機控制器連接(DS102/112)

【請注意】
 可使用的電纜因馬達不同，敬請在對應表上確認。
 本體不帶電纜。敬請務必選定代碼。

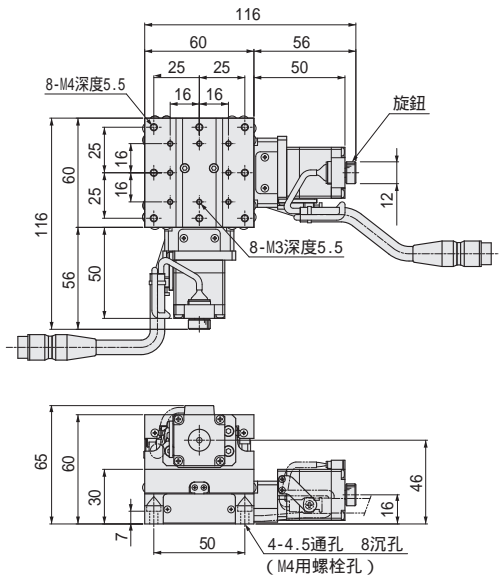
馬達・電纜對應表	馬達代碼	電纜代碼
	C、F、G	無記號、A~H、J
	MA	M
PA	P	

款型		KYG06020-C	KYG06020-F	KYG06020-G	KYG06030-C	KYG06030-F	KYG06030-G		
機械規格	移動量	20mm		30mm		30mm			
	滑台面尺寸	60×60mm				60×70mm			
	進給(滾珠絲桿)	φ8導程1							
	導軌	直線滾珠導軌							
精度規格	主材質-表面處理	不鏽鋼-無電解鍍處理							
	自重	1.56kg	1.74kg	1.56kg	1.8kg	1.98kg	1.8kg		
	分辨率(脈衝)	Full/Half 2μm/1μm		1μm/0.5μm		2μm/1μm		1μm/0.5μm	
	MAX速度	0.1μm(1/20分割時)		0.05μm(1/20分割時)		0.1μm(1/20分割時)		0.05μm(1/20分割時)	
感應器	耐荷重	20mm/sec		30mm/sec		20mm/sec		30mm/sec	
	運動直交度	4kgf [39.2N]							
	極限感應器	10μm以內/全行程				15μm以內/全行程			
	原點感應器	有				有			
其他	狹縫原點感應器	有				-			
	附屬螺絲(六角帶孔螺釘)	M4-12				4個			
單軸精度規格	單方向定位精度	5μm以內							
	反復定位精度	±0.5μm以內							
	空轉	1μm以內							
	背隙	1μm以內							
真直度	3μm以內								

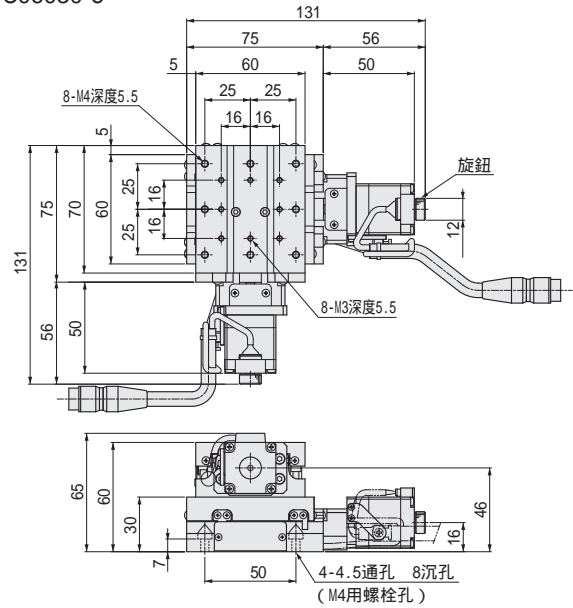
※配置因馬達不同會有變化。詳情敬請參照P.1-213。

外形尺碼圖

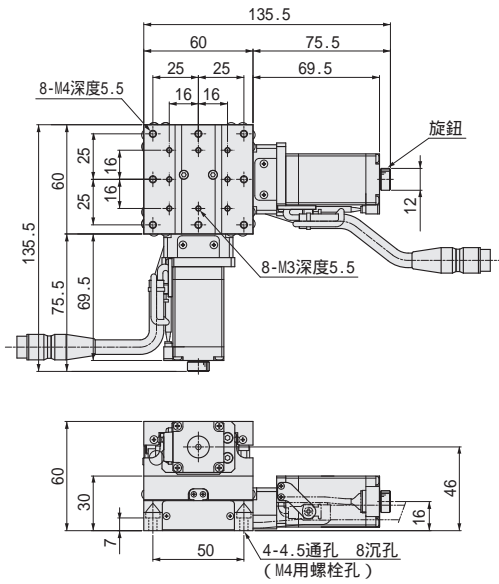
KYG06020-C



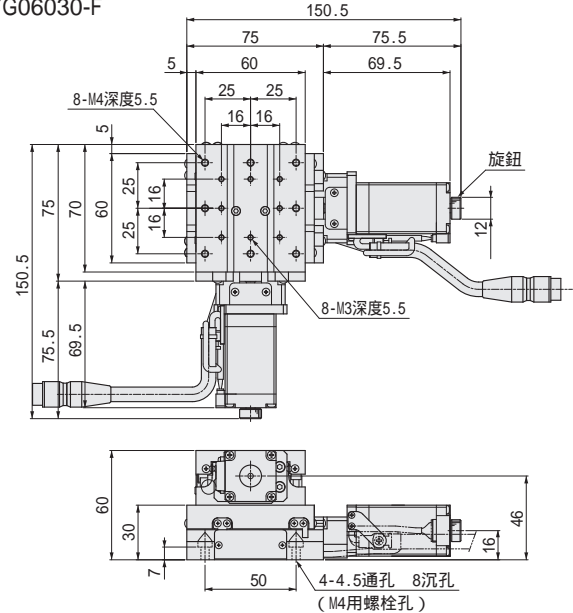
KYG06030-C



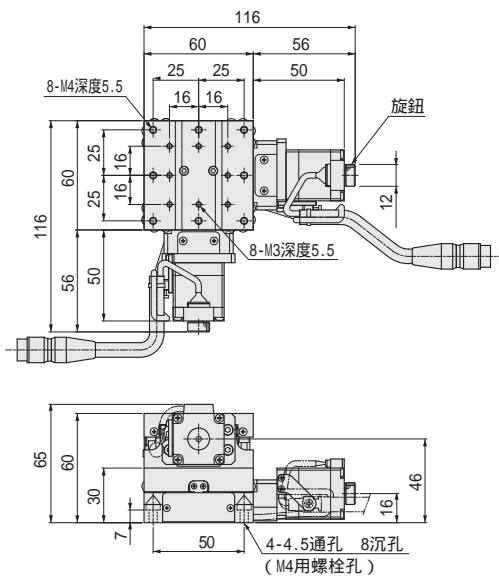
KYG06020-F



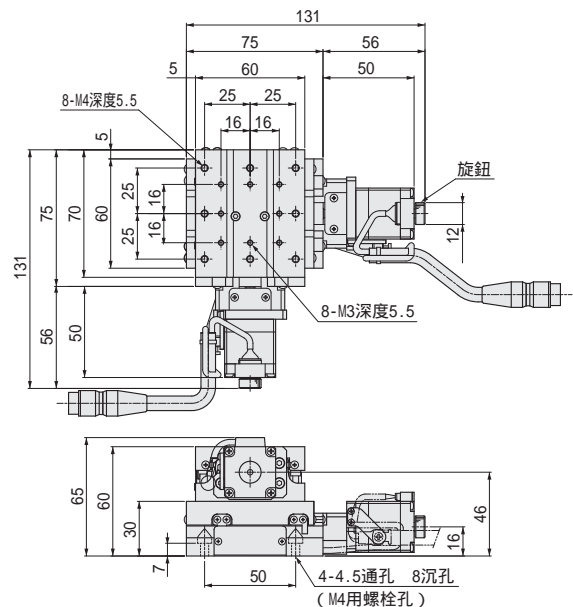
KYG06030-F



KYG06020-G



KYG06030-G



自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

1
046

自動滑台

CAVE-X POSITIONER

Z軸直線滾珠導軌:KZG06020/KZG06030

KZG06020



KZG06030



RoHS

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

款型 選擇代碼 可選代碼

KZG06020-C

1 2 3

●電纜 P.1-207~
●電氣規格見P.1-051~

1 移動量

020	20mm
030	30mm

2 馬達選項

代碼	規格
C	標準
F	高扭矩
G	高分辨率
MA	帶制動(驅動器套裝)
PA	α步進(驅動器套裝)

※馬達選項詳情敬請參照P.1-051~

3 附屬電纜選項

代碼	規格	電纜款型
A	2m	D214-2-2E
B	2m單側散線	D214-2-2EK
C	4m	D214-2-4E
D	4m單側散線	D214-2-4EK
E	僅帶接頭(無電纜)	-
F	可撓式電纜2m	D214-2-2R
G	可撓式電纜2m單側散線	D214-2-2RK
H	可撓式電纜4m	D214-2-4R
J	可撓式電纜4m單側散線	D214-2-4RK
M	帶制動用電纜	-
P	α步進用電纜	-
無記號	無電纜(標準)	-

※代碼M、P不可選擇無電纜。
電纜詳情敬請確認P.1-207~209。
※請選擇“代碼A、C、F或H”
時步進電機控制器連接(DS102/112)

【請注意】
可使用的電纜因馬達不同，敬請在對應表上確認。
本體不帶電纜。敬請務必選定代碼。

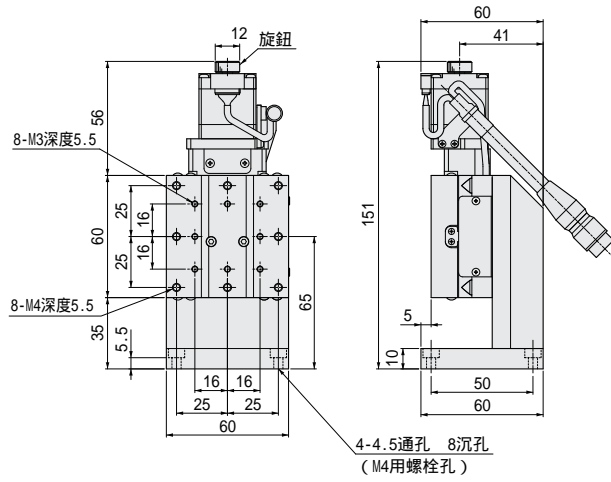
馬達・電纜對應表	馬達代碼	電纜代碼
	C、F、G	無記號、A~H、J
	MA	M
	PA	P

		配置						
款型		KZG06020-C	KZG06020-F	KZG06020-G	KZG06030-C	KZG06030-F	KZG06030-G	
機械規格	移動量	20mm			30mm			
	滑台面尺寸	60×60mm			60×70mm			
	進給(滾珠絲桿)	φ8導程1						
	導軌	直線滾珠導軌						
精度規格	主材質一表面處理	不鏽鋼—無電解鍍處理						
	自重	1.14kg	1.23kg	1.14kg	1.26kg	1.35kg	1.26kg	
	分辨率(脈衝)	Full/Half	2μm/1μm			1μm/0.5μm		2μm/1μm
		微步進	0.1μm(1/20分割時)			0.05μm(1/20分割時)		0.1μm(1/20分割時)
	MAX速度	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	
	耐荷重(勵磁時)	3kgf【29.4N】						
	垂直度	10μm以內/全行程			15μm以內/全行程			
感應器	極限感應器	有						
	原點感應器	有						
	狹縫原點感應器	—						
	附屬螺絲(六角帶孔螺釘)	M4—10 4個						
單軸精度規格	單方向定位精度	5μm以內						
	反復定位精度	±0.5μm以內						
	空轉	1μm以內						
	背隙	1μm以內						
	真直度	3μm以內						

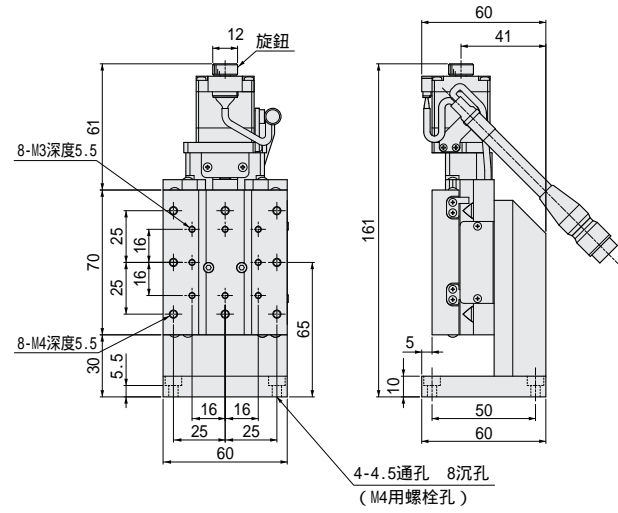
※配置因馬達不同會有變化。詳情敬請參照P.1-213。

外形尺碼圖

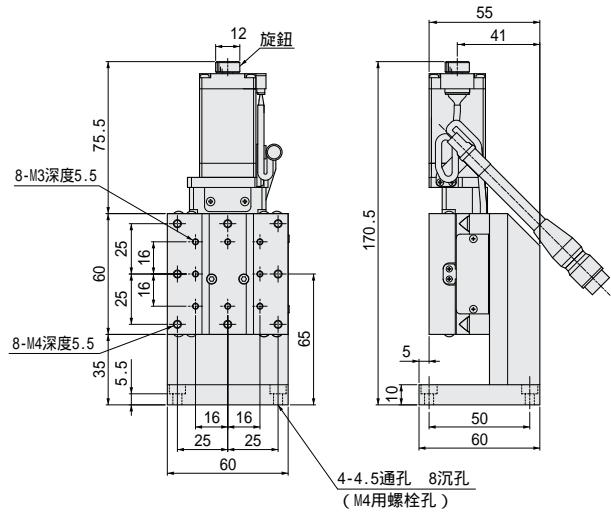
KZG06020-C



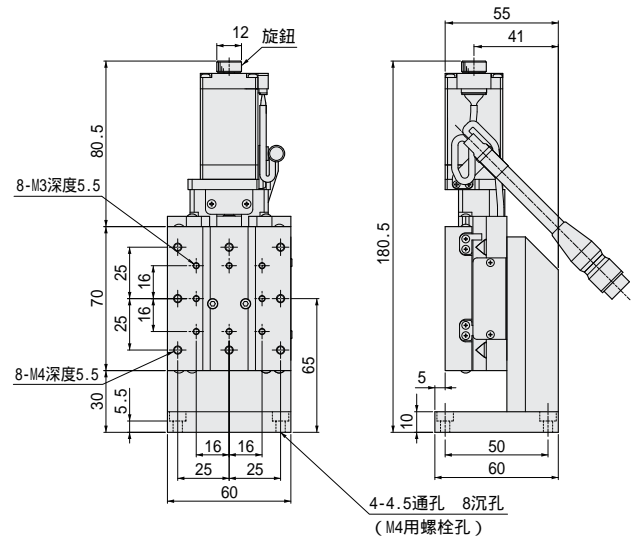
KZG06030-C



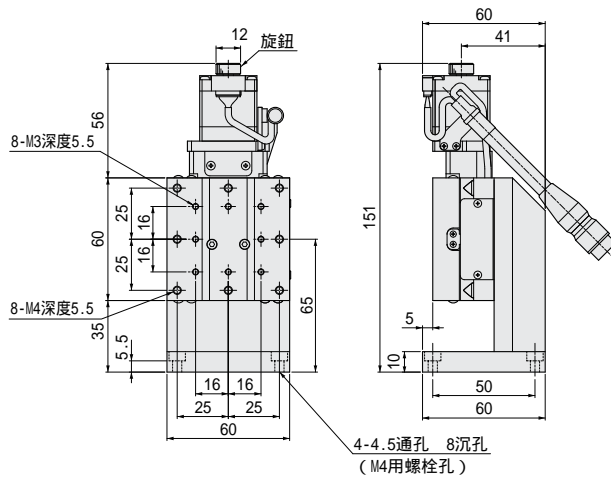
KZG06020-F



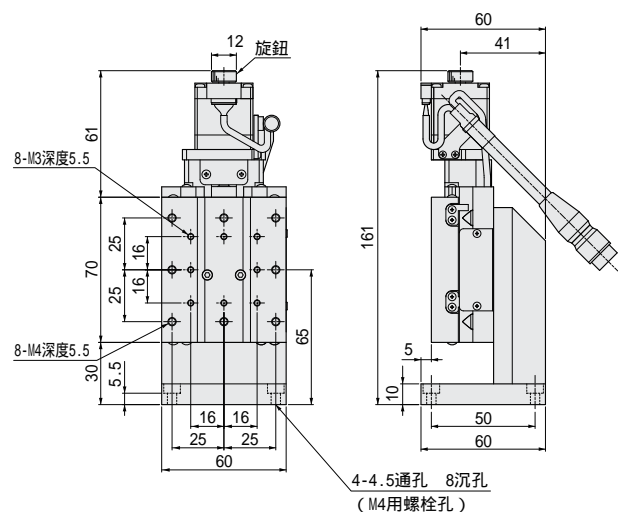
KZG06030-F



KZG06020-G



KZG06030-G



自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

自動滑台

CAVE-X POSITIONER

XYZ軸直線滾珠導軌:KWG06020/KWG06030

KWG06020



KWG06030



RoHS

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

款型 選擇代碼 可選代碼

KWG06020-C

1 2 3

●電纜 P.1-207~
●電氣規格見P.1-051~

1 行程

020	20mm
030	30mm

2 馬達選項

代碼	規格
C	標準
F	高扭矩
G	高分辨率
MA	帶制動(驅動器套裝)
PA	α步進(驅動器套裝)

※馬達選項詳情敬請參照P.1-051~。

3 附屬電纜選項

代碼	規格	電纜款型
A	2m	D214-2-2E
B	2m單側散線	D214-2-2EK
C	4m	D214-2-4E
D	4m單側散線	D214-2-4EK
E	僅聯接頭(無電纜)	-
F	可携式電纜2m	D214-2-2R
G	可携式電纜2m單側散線	D214-2-2RK
H	可携式電纜4m	D214-2-4R
J	可携式電纜4m單側散線	D214-2-4RK
M	附電磁制動用電纜	-
P	α步進用電纜	-
無記號	無電纜(標準)	-

※代碼M、P不可選擇無電纜。
電纜詳情敬請確認P.1-207~209~。
※請選擇“代碼A、C、F或H”
時步進電機控制器連接(DS102/112)

【請注意】
可使用的電纜因馬達不同，敬請在對應表上確認。
本體不帶電纜。敬請務必選定代碼。

馬達・ 電纜 對應表	馬達代碼	電纜代碼
	C、F、G	無記號、A~H、J
	MA	M
	PA	P
	U	U

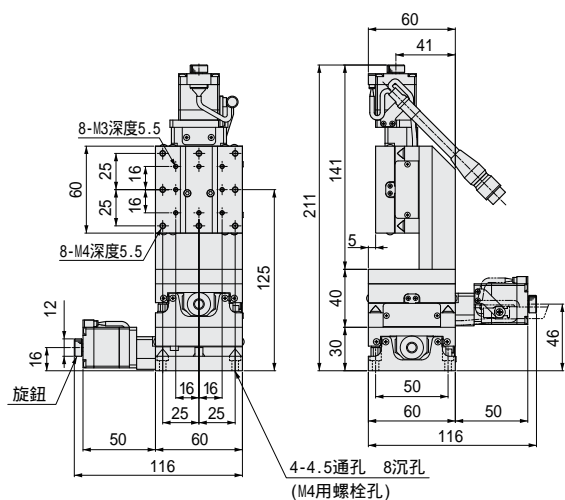
配置

款型	KWG06020-C	KWG06020-F	KWG06020-G	KWG06030-C	KWG06030-F	KWG06030-G
機械規格	移動量 20mm		30mm		60×70mm	
	滑台面尺寸 60×60mm		60×70mm		60×70mm	
	進給(滾珠絲桿)		φ8導程1		直線滾珠導軌	
	導軌		不鏽鋼-無電解鍍處理		不鏽鋼-無電解鍍處理	
	主材質-表面處理		不鏽鋼-無電解鍍處理		不鏽鋼-無電解鍍處理	
	自重	2.7kg	2.97kg	2.7kg	3.06kg	3.33kg
						3.06kg
精度規格	分辨率(脈衝)	Full/Half	2μm/1μm		1μm/0.5μm	
		微步進	0.1μm(1/20分割時)		0.05μm(1/20分割時)	
	MAX速度	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec
	耐荷重	3kgf【29.4N】				
	垂直度	10μm以內/全行程			15μm以內/全行程	
	仰俯/橫擺	20°/15°以內				
感應器	極限感應器	有				
	原點感應器	有				
	狹縫原點感應器	-				
附屬螺絲(六角帶孔螺釘)	M4-12 4個					
單軸精度規格	單方向定位	5μm以內				
	反復定位	±0.5μm以內				
	空轉	1μm以內				
	背隙	1μm以內				
	真直度	3μm以內				

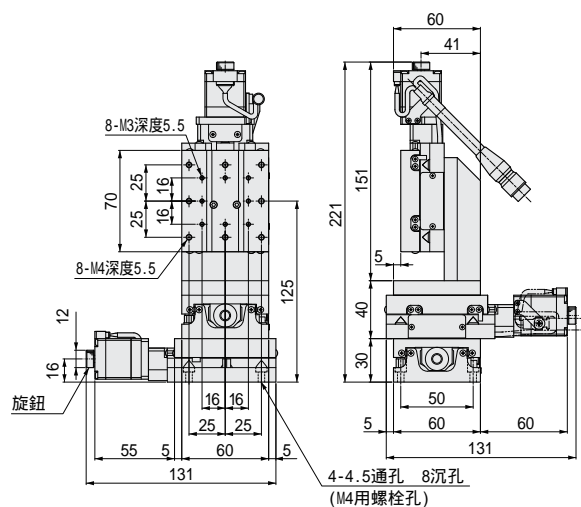
※配置因馬達不同會有變化。詳情敬請參照P.1-213。

外形尺碼圖

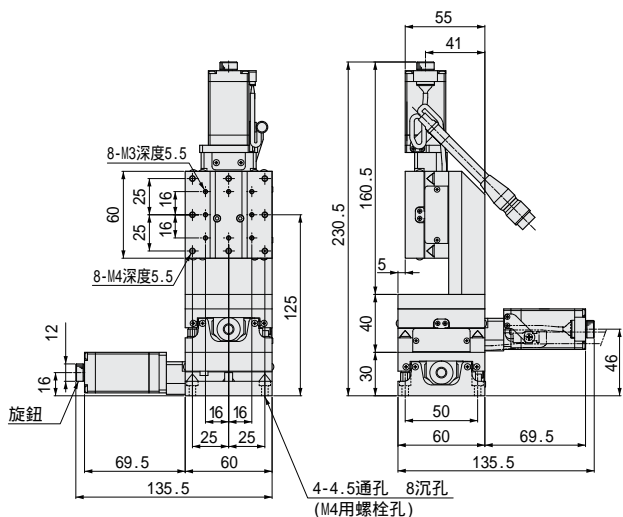
KWG06020-C



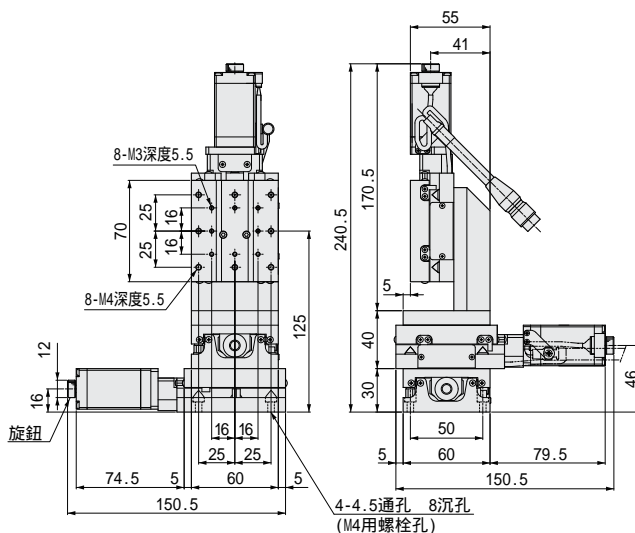
KWG06030-C



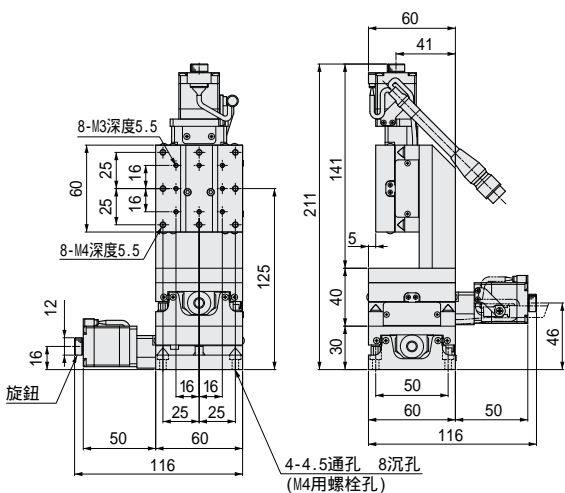
KWG06020-F



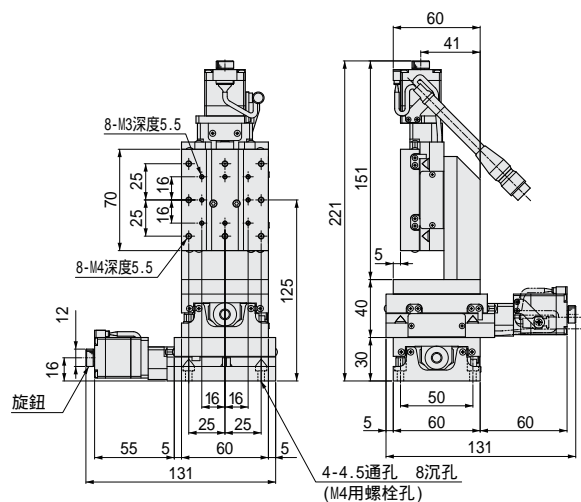
KWG06030-F



KWG06020-G



KWG06030-G



自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉滾柱

滑動導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

電氣規格：KXG系列

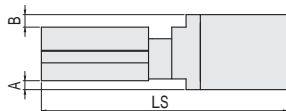
電氣規格

馬達代碼		C	F	G	MA	PA		
滑台款型		KXG06020 / KXG06030						
馬達規格 (※1)	類型	5相步進馬達 0.75A/相						
	特長	標準	高扭矩	高分辨率	5相 0.35A/相 帶電磁制動	α步進馬達 防失步		
	款型(※2)	C005C-90215P-1	PK525HPB-C1	PK523HPMB-C1	PKE545MC-A1	ARM24SAK		
	制動	無			有	無		
	製造商	東方馬達株式會社						
	步進角 (位置檢出器)	0.72°	0.72°	0.36°	0.72°	0.36° (1000P/R設定時)		
	質量	0.11kg	0.2kg	0.11kg	0.52kg	0.15kg		
	馬達 尺寸	□尺碼	28mm	28mm	28mm	42mm	28mm	
		L尺碼	42mm	61.5mm	42mm	69mm	45mm	
	勵磁(瞬間)最大扭矩	0.041N·m	0.073N·m	0.038N·m	0.240N·m	0.055N·m		
驅動器款型	▶ P.1-205~			RKSD503M-A	ARD-K			
輸入電源(電壓·頻率)	▶ P.1-205~			單相AC100-120V 50/60Hz	DC24V±10%			
感應器	極限感應器	有						
	原點感應器	有						
	近接原點感應器	—						
	款型	光電素子 EE-SX4320(歐姆龍株式會社)						
	電源電壓	DC5~24V ±10%						
	消耗電流	合計60mA以下						
	操縱輸出	NPN集電極開路輸出 DC5~24V 8mA以下 殘留電壓0.3V以下(負荷電流2mA時)						
輸出理論	檢出(遮光)時 輸出電晶體OFF(非導通)							
聯接頭	馬達	款型	HR10A-10J-12P(73)(廣瀨電機株式會社)		馬達側:5557-06R-210(MOLEX) 電磁制動器側:5557-02R-210(MOLEX)	43025-1000 (MOLEX)		
		接收側款型	HR10A-10P-12S(73)(廣瀨電機株式會社)		馬達側:5559-06P-210(MOLEX) 電磁制動器側:5559-02P-210(MOLEX)	43020-1000 (MOLEX)		
	感應器	款型	HR10A-10J-12P(73)(廣瀨電機株式會社)※與馬達共通		HR10A-7J-6P(73)(廣瀨電機株式會社)			
		接收側款型	HR10A-10P-12S(73)(廣瀨電機株式會社)※與馬達共通		HR10A-7P-6S(73)(廣瀨電機株式會社)			
精度規格	分辨率	導程1mm	Full/Half	2μm/1μm	2μm/1μm	1μm/0.5μm	2μm/1μm	1μm(1000P/R設定時)
		微步進 (1/20分割時)	0.1μm	0.1μm	0.05μm	0.1μm	—	
	MAX速度	導程1mm	20mm/sec	30mm/sec	20mm/sec	25mm/sec	30mm/sec	

※1 馬達單體性能詳情見▶ P.1-213~ ※2 款型為駿河精機獨創管理型式 ※XY, Z, XYZ 電氣規格相同。

外形尺碼圖

●KXG系列



馬達代碼	尺寸 [mm]	A	B	LS	
				20	30
C	28	—	0	116	131
F	28	—	0	136	151
G	28	—	0	116	131
MA	42	5	7	164	179
PA	28	—	0	129	144

注意：馬達代碼MA為馬達·聯接頭突出上面、底面、側面。

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

針排列・結線圖

馬達代碼		KXG系列	
C・F・G	馬達・感應器共通	【針排列(通用)】 	【接線圖(通用)】
		※對側電纜敬請從各產品的附屬電纜選項代碼中選擇。詳情見 P.1-207~209~	
MA	馬達	馬達電纜 (3m) ・驅動器側 	・馬達側
		※馬達電纜款型：CC030VPFB 詳情見 P.1-211	
PA	感應器	【針排列(感應器)】 	【接線圖(感應器)】
		※對側電纜款型：HR10AP-S-AB-6-2 詳情見 P.1-212	
MA	馬達	馬達電纜 (3m) ・驅動器側 	・馬達側
		※馬達電纜款型：CC030VA2R2 詳情見 P.1-211	
PA	感應器	【針排列(感應器)】 	【接線圖(感應器)】
		※對側電纜款型：HR10AP-S-SB-6-2 詳情見 P.1-212	

自動直動
 X
 XY
 Z
 水平面Z
 XYZ
 測角
 旋轉
 組合
 控制元件

直線滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉滾柱

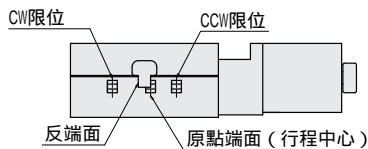
滑動導軌

- 40
- 50
- 60
- 70
- 80
- 100
- 120
- 其他

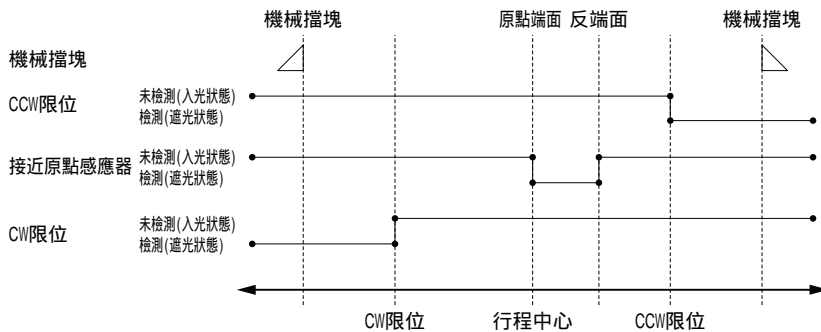
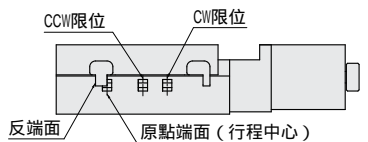
電氣規格:KXG06020/KXG06030

時序圖

KXG06020



KXG06030



單位 [mm]	CW方向 ←—————→ CCW方向						
	坐標基準	機械極限	CW極限	原點端面 行程中心	反端面	CCW極限	機械極限
KXG06020	原點回歸	11	10.5	0	5	10.5	13
KXG06030	原點回歸	16	15.5	0	5	15.5	18

※原點回歸為使用DS102/DS112系列控制器進行原點回歸類型4時
 ※坐標為設計上的數值。實際可能發生±0.5mm左右尺碼誤差。

注意：時序圖顯示感應器的時序，並非顯示輸出信號理論。
 關於輸出信號理論敬請參照電氣規格—感應器—輸出理論中記載的輸出電晶體ON/OFF顯示。

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

測角

旋轉

組合

控制元件

直線
滾珠

CAVE-X
直線滾珠

交叉
滾柱

滑動
導軌

40

50

60

70

80

100

120

其他

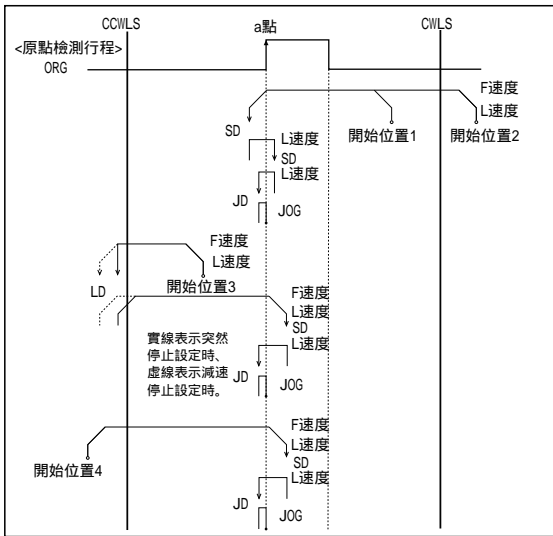
原點回歸方法

我社の自動滑台根據款型感應器的規格有所不同。因此，原點回歸方法亦分為多種類型，需要根據使用的滑台款型正確選擇回歸類型。如選擇了錯誤的類型，可能導致回歸動作不正確或無法回歸原點。敬請遵循以下「推薦原點回歸方法」，選擇適合您使用的滑台款型的原點回歸類型。

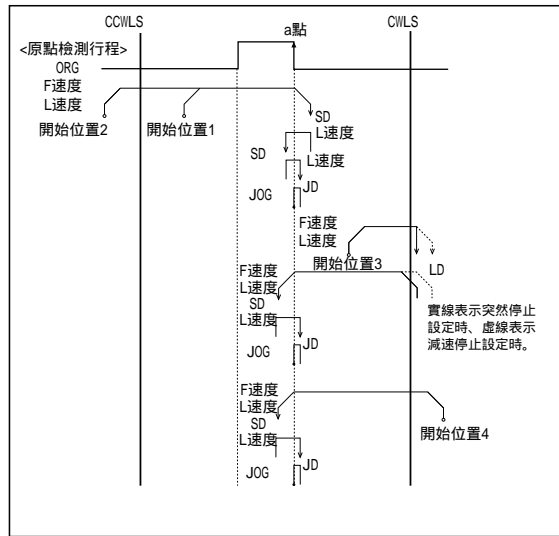
■ KXG06020/KXG06030 推薦原點回歸方法 原點回歸隊列 ◀P.1-201~

- 類型 3：對CCW方向進行檢出，對ORG信號的CCW側邊緣進行檢出工程。
- 類型 4：對CW方向進行檢出，對ORG信號的CW側邊緣進行檢出工程。
- 類型 9：類型3執行後，對TIMING信號的CCW側邊緣進行檢出工程。
- 類型 10：類型4執行後，對TIMING信號的CW側邊緣進行檢出工程。

【類型3】



【類型4】



適應驅動器

■ 驅動器 ▶P.1-205~

DC24V系輸入

款型	CRD5107P	SD5107P3-A22
分割數	1~1/250 (16階段)	Full/Half

AC100V系輸入

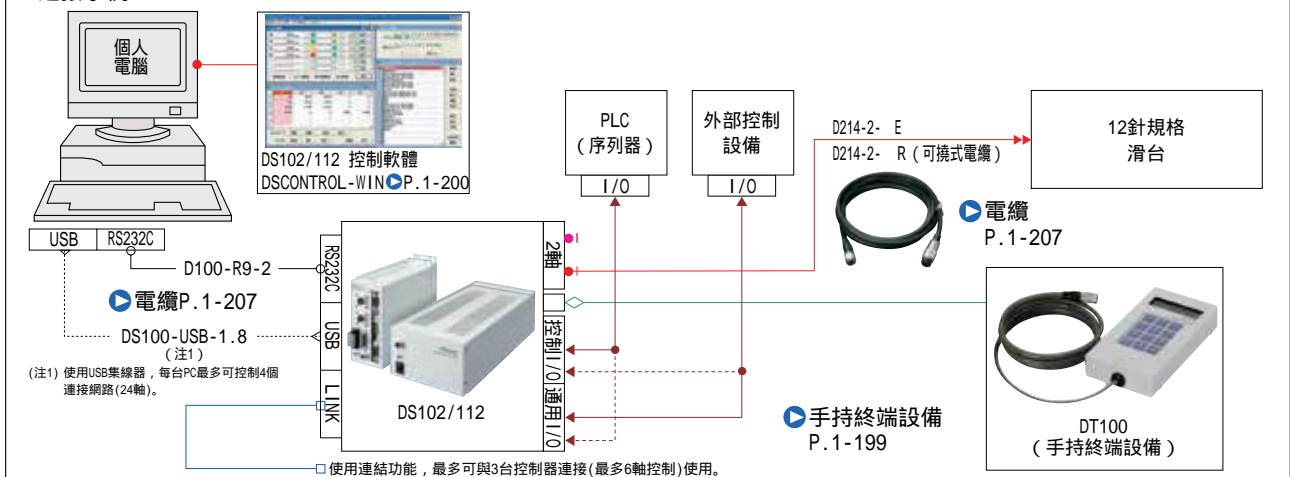
款型	RKD507-A
分割數	1~1/250 (16階段)

適應步進馬達控制器

■ 控制器 ▶P.1-197~

輸入電源	泛用輸入輸出埠	驅動器型	
		Full/Half	1~1/250 (16階段)
AC100-240V	無	DS102NR	DS102MS
	有	DS102NR-IO	DS102MS-IO
DC24V	無	DS112NR	DS112MS
	有	DS112NR-IO	DS112MS-IO

連接示例



(注1) 使用USB集線器，每台PC最多可控制4個連接網路(24軸)。

□ 使用連結功能，最多可與3台控制器連接(最多6軸控制)使用。

- X
- XY
- Z
- 水平面Z
- XYZ
- 測角
- 旋轉
- 組合
- 控制元件

直線滾珠

CAVE-X 直線滾珠

交叉滾柱

滑動導軌

- 40
- 50
- 60
- 70
- 80
- 100
- 120
- 其他